

APLIKOVANÁ MATEMATIKA

1. Absolutní (globální) extrémů spojitě funkce jedné proměnné v uzavřeném omezeném intervalu.
2. Taylorův polynom n -tého stupně dané funkce f . Lagrangeův tvar zbytku. Přibližný výpočet hodnoty funkce f v daném bodě pomocí Taylorova polynomu. Odhad chyby (nepřesnosti) přibližného výpočtu pomocí Lagrangeova tvaru zbytku.
3. Vlastní čísla a vlastní vektory matice typu 3 krát 3.
4. Plošný integrál vektorové funkce. Výpočet pomocí parametrizace plochy: kvadratické plochy v základní i posunuté poloze, plocha ve tvaru grafu funkce dvou proměnných, plocha se zadanou parametrizací. Tok vektorového pole danou plochou.
5. Tok vektorového pole uzavřenou plochou: paraboloid omezený rovinou, povrch válce, povrch kužele. Gaussova – Ostrogradského věta. Užití cylindrických souřadnic.
6. Diferenciální rovnice 2. řádu s konstantními koeficienty. Fundamentální systém řešení. Obecné řešení rovnice homogenní. Partikulární řešení a obecné řešení rovnice nehomogenní. Maximální řešení dané Cauchyovy úlohy pro homogenní i nehomogenní rovnici.
7. Soustava nelineárních autonomních diferenciálních rovnic ($n=2$). Jacobiova matice. Existence a jednoznačnost maximálního řešení Cauchyovy úlohy. Určení rovnic fázových trajektorií dané soustavy. Výpočet bodů rovnováhy.

PŘÍKLADY 3 x 10 b. → 30 b / 100

- |||| • ROVNICE TEČNY, $T_2(x)$, $R_3(x)$, ~~$R_4(x)$~~
- ||| • HOMOGENNÍ DIF. ROV, FUND. SYST., C.Ú., METODA ODHADU
- ||| • PLOCHA Q , \vec{n}_Q , TOK VEKTOR. POLE
- | • KŘIVKA, GREENOVA VĚTA
- ||| • $D(f)$, EXTRÉMY
- |||| • VLASTNÍ ČÍSLA A VEKTOR
- ||| • AUTONOMNÍ SOUSTAVA NELINEÁRNÍCH D.R., DŮKAZ, B.R., ROVNICE FÁZ. TRAJ.

$$y - y_0 = f'(x_0) \cdot (x - x_0)$$

$$f(x) = \ln(x)$$

① $f(x) = \ln(x+1) - \frac{1}{2} \cdot x^2$

a) ROVNICE TEČNY: V BODE $T = [x_0; f(x_0)]$; $x_0 = 0 \rightarrow y = \ln(1) - \frac{1}{2} \cdot 0^2 = 0 \rightarrow T = [0; 0]$

$$f'(x) = \frac{1}{(x+1)} \cdot (1+0) - \frac{1}{2} \cdot 2x = \frac{1}{(x+1)} - x \quad f'(0) = 1 \quad \text{DERIVACE = SMERNICE TEČNY}$$

$$t: y = f'(x_0) \cdot (x - x_0) + y_0 \rightarrow t: y = 1 \cdot (x - 0) + 0 \rightarrow t: y = x$$

b) TAYLOR: $T_2(x)$, STŘED $x_0 = 0$; PŘÍBLIŽNÁ HODNOTA $f(x)$ PRO $x = \frac{1}{3}$

$$T_n(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} \cdot (x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!} \cdot (x - x_0)^2 \quad T_2(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1} \cdot (x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!} \cdot (x - x_0)^2$$

$$f''(x) = -\frac{1 \cdot 1}{(x+1)^2} - 1 \Rightarrow T_2(x) = 0 + \left(\frac{1}{1}\right) \cdot (x - 0) + \left(\frac{-2}{2}\right) \cdot (x - 0)^2 = x - 1 \cdot x^2$$

$$(x+1)^{-1} \rightarrow -1 \cdot (x+1)^{-2} \rightarrow T_2\left(\frac{1}{3}\right) = \frac{1}{3} - 1 \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^2 = \frac{1}{3} - \frac{1}{9} = \frac{3-1}{9} = \frac{2}{9}$$

c) LAGRANGEŮV ZBÝTEK: $R_3(x)$; ODHAD CHYBY $R_3\left(\frac{1}{3}\right)$ VE TVARU ZČOMKV

$$R_{n+1}(x) = \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \cdot (x - x_0)^{n+1} \quad \text{KDE } \xi \text{ LEŽÍ MEZI } x \text{ A } x_0 \quad f'''(x) = \frac{2}{(x+1)^3} \quad R_3(x) = \frac{2}{6} \cdot (x - x_0)^3$$

$$R_3(x) = \frac{1}{3 \cdot (\xi+1)^3} \cdot x^3 \quad \left(\xi \text{ JE MEZI } x \text{ A } x_0 \right) \quad R_3\left(\frac{1}{3}\right) \Rightarrow \xi \in \left(0; \frac{1}{3}\right)$$

$$\Rightarrow R_3\left(\frac{1}{3}\right) \leq \left| \frac{1}{3 \cdot (0+1)^3} \cdot \left(\frac{1}{3}\right)^3 \right| = \left| \frac{1}{3} \cdot \frac{1}{3 \cdot 3 \cdot 3} \right| = \frac{1}{3^4} \Rightarrow R_3\left(\frac{1}{3}\right) \leq \left| \frac{1}{81} \right|$$

② a) HOMOGENÍ D.R.: $\ddot{x} + \dot{x} - 6x = 0$; FUND. SYSTÉM? OBEČNÉ ŘEŠENÍ? CAUCH. ÚLOHA pro P.P.: $x(0) = 0$
 $\dot{x}(0) = 5$

$$y = e^{\lambda t} \Rightarrow \text{CHARAKTERISTICKÁ ROVNICE} \quad \lambda^2 + a_1 \lambda + a_2 = 0 \Rightarrow \lambda^2 + 1 \cdot \lambda - 6 = 0 \quad \frac{-b \pm \sqrt{b^2 - 4ac}}{2a}$$

$$\Rightarrow \frac{-1 \pm \sqrt{1 - 4 \cdot 1 \cdot (-6)}}{2 \cdot 1} = \frac{-1 \pm \sqrt{25}}{2} \quad \lambda_1 = \frac{4}{2} = 2 \quad \lambda_2 = \frac{-6}{2} = -3 \quad \text{F.S.Ř.} = \{e^{2t}; e^{-3t}\}$$

VIZ VZOREC Z M III.

$$\text{OBEČNÉ ŘEŠENÍ} \quad x_H(t) = c_1 \cdot \varphi_1 + c_2 \cdot \varphi_2 \quad x(t) = c_1 \cdot e^{2t} + c_2 \cdot e^{-3t} \quad t, c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

$$\text{ŘEŠENÍ C.Ú.} \quad x(0) = 0, \dot{x}(0) = 5 \Rightarrow \dot{x}(t) = 2 \cdot c_1 \cdot e^{2t} - 3 \cdot c_2 \cdot e^{-3t}$$

$$x'' = 1$$

$$0 = c_1 \cdot e^0 + c_2 \cdot e^0 \rightarrow c_1 = -c_2$$

$$5 = 2 \cdot c_1 \cdot e^0 - 3 \cdot c_2 \cdot e^0 \rightarrow 5 = 2c_1 - 3 \cdot (-c_1) \Rightarrow c_1 = 1; c_2 = -1 \quad x_H(t) = e^{2t} - e^{-3t} \quad t \in \mathbb{R}$$

b) NEHOMOGENÍ: $\ddot{x} + \dot{x} - 6x = 10e^{2t}$; PARTIKULÁRNÍ ŘEŠ.? OBEČNÉ ŘEŠENÍ? METODA ODHADU

$$f(t) = 10e^{2t}; \quad ax = 2t \rightarrow a = \lambda \rightarrow 1 \text{ SHODA } (t') \Rightarrow x_p(t) = A \cdot e^{2t} \cdot t \Rightarrow \dot{x}, \ddot{x} \text{ (DERIVACE SOUČINU)}$$

$$\dot{x}_p(t) = A \cdot e^{2t} + 2 \cdot A \cdot e^{2t} \cdot t \quad \text{DOSAZENÍ DO PŮV.} \quad 2Ae^{2t} + 2Ae^{2t} + 4Ae^{2t} \cdot t + Ae^{2t} + 2Ae^{2t} \cdot t - 6Ae^{2t} \cdot t = 10e^{2t}$$

$$\ddot{x}_p(t) = 2Ae^{2t} + 2Ae^{2t} + 4Ae^{2t} \cdot t \Rightarrow \text{TY KTERÉ JSOU BEZ } t \text{ POROVNÁM S } f(t)$$

$$\Rightarrow 2Ae^{2t} + 2Ae^{2t} + Ae^{2t} = 5Ae^{2t} = 10e^{2t} \rightarrow 5A = 10 \rightarrow A = 2 \Rightarrow x_p(t) = 2 \cdot e^{2t} \cdot t$$

$$\Rightarrow x(t) = x_H(t) + x_p(t) = e^{2t} - e^{-3t} + 2 \cdot e^{2t} \cdot t \quad t \in (-\infty; \infty)$$

(OBEČNÉ ŘEŠENÍ JE S)
 NEVYČÍSLENÝMA c_1 A c_2

③ a) NAKRTEŇTE PLOCHU Q (ČÁST PARABOLOIDU) $Q = \{[x, y, z] \in E_3; z = 4 - x^2 - y^2; z \geq 0\}$ (PLOCHA)

PARABOLOID: $z = x^2 + y^2 \xrightarrow{\text{DOS. } z} x^2 + y^2 = 4 - x^2 - y^2 \rightarrow 2(x^2 + y^2) = 4$
 (KRUŽNICE): $r^2 = x^2 + y^2 \rightarrow r = \sqrt{2}$

PARAMETRIZACE: (PRO PARABOLOID)

$P(u, v) = [v \cdot \cos u; v \cdot \sin u; \frac{v^2}{2}]$; $P_u = \frac{\partial P}{\partial u}$; $P_v = \frac{\partial P}{\partial v}$ $z = 4 - v^2 \cdot \cos^2 u - v^2 \cdot \sin^2 u \Rightarrow P(u, v)$

$P_u = [-v \cdot \sin u; v \cdot \cos u; 0]$

MATIKA 14/15 [2]

① $f(x) = e^{3x-6} - x$ a) ROVNICE TĚČNY: V BODE $\begin{bmatrix} x_0 \\ y_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$ $y - y_0 = f'(x_0) \cdot (x - x_0)$
 $y_0 = e^{3 \cdot 2 - 6} - 2 = e^0 - 2 = 1 - 2 = -1 \rightarrow T = \begin{bmatrix} 2 \\ -1 \end{bmatrix}$ $f'(x) = e^{3x-6} \cdot 3 - 1 \Rightarrow f'(x_0) = 3 - 1 = 2$

TĚČNA: $y = f'(x_0) \cdot (x - x_0) + y_0 = 2 \cdot (x - 2) - 1 = 2x - 4 - 1 = 2x - 5 = y$

b) $T_2(x)$ O STŘEDU $x_0 = 2$; PŘÍBLIŽNÁ HODNOTA V $x = \frac{5}{3} \Rightarrow f''(x) = e^{3x-6} \cdot 3 \cdot 3 = 9e^{3x-6}$
 $f''(x_0=2) = 9$ $T_2(x) = f(x_0) + \frac{f'(x_0)}{1!} \cdot (x - x_0) + \frac{f''(x_0)}{2!} \cdot (x - x_0)^2 = -1 + 2 \cdot (x - 2) + \frac{9}{2} \cdot (x - 2)^2$
 $T_2(x) \approx f(x)$ $T_2(\frac{5}{3}) = -1 + 2 \cdot (-\frac{1}{3}) + \frac{9}{2} \cdot (-\frac{1}{3})^2 = -1 - \frac{2}{3} + \frac{9}{2} \cdot \frac{1}{9} = -1 - \frac{2}{3} + \frac{1}{2} = -\frac{6}{6} - \frac{4}{6} + \frac{3}{6} = -\frac{7}{6} \approx f(x)$

c) $R_3(x)$; ODHAD VELIKOSTI CHYBY $R_3(\frac{5}{3})$ VE ZLOMKU $\Rightarrow f'''(x) = 9e^{3x-6} \cdot 3 = 27e^{3x-6}$
 $R_3(x) = \frac{27 \cdot e^{3x-6}}{3 \cdot 2 \cdot 1} \cdot (x - 2)^3$ $R_3(\frac{5}{3}) = \frac{9 \cdot 3}{2 \cdot 3} \cdot e^{3 \cdot \frac{5}{3} - 6} \cdot (-\frac{1}{3})^3 = -\frac{1}{6} \cdot e^{3 \cdot \frac{5}{3} - 6}$ $\{ \text{JE MEZI } \frac{5}{3} \text{ A } 2$
 $R_3(\frac{5}{3}) \leq \left| \frac{27}{6} \cdot e^0 \cdot (\frac{5}{3} - 2)^3 \right| = \left| \frac{27}{6} \cdot (-\frac{1}{3})^3 \right|$ $R_3(\frac{5}{3}) \leq \left| -\frac{1}{6} \right| \leq \frac{1}{6}$

② KŘIVKA $C = \{ (x, y) \in \mathbb{R}_2; x^2 + y^2 = 9 \}$ VYZNAČIT Kladnou ORIENTACI

a) GREENOVA VĚTA: 1 Vektorová fce má spojitě DERIVACE V D
 2 KŘIVKA C JE JEDNODUCHÁ, UZAVŘENÁ, POČÁSTECH HLADKÁ A KLADNĚ ORIENTOVANÁ (?)
 3 INTERIÉR KŘIVKY JE PODMNOŽINOU D A JSO VNĚM SPOJITĚ PARTIÁLNÍ DERIVACE

PRO $\vec{F} = (U, V)$ JE $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = \iint_{\text{int } C} \frac{\partial V}{\partial x} - \frac{\partial U}{\partial y} dx dy$ $C: x^2 + y^2 = 9$ (KRUŽNICE $or=3$)
 CÍRKULACE VEKTOROVÉHO POLE: $\vec{F} = (x - 2y; x) = \vec{F}(U, V) \Rightarrow \iint_{\text{int } C} \frac{\partial x}{\partial x} - \frac{\partial (x - 2y)}{\partial y} dx dy$
 $\iint_{\text{int } C} 1 - (-2) dx dy = \iint_{\text{int } C} 3 dx dy$ MEZE: $-3 \leq x \leq 3; 0 \leq y \leq \sqrt{9 - x^2}$
 $\Rightarrow \int_{-3}^3 \left(\int_0^{\sqrt{9-x^2}} 3 dy \right) dx = \int_{-3}^3 [3y]_0^{\sqrt{9-x^2}} dx = \int_{-3}^3 3 \cdot \sqrt{9-x^2} dx = \dots$ (27π)

~~POPLÁRNÍ SOUVŘADNICE~~ POLÁRNÍ SOUVŘADNICE: $x = r \cdot \cos \varphi$ $\varphi \in \langle 0; 2\pi \rangle$ $y = r \cdot \sin \varphi$ $J = r$
 NOVE MEZE: $0 \leq \varphi \leq 2\pi$ $0 \leq r \leq r$ $\vec{F}(U, V)$ $U = r \cdot \cos \varphi - 2 \cdot r \cdot \sin \varphi$ $V = r \cdot \cos \varphi$
 $dx dy \rightarrow J \cdot dr d\varphi$

b) PARAMETRIZACI: KRUŽNICE: $P_t = (r \cdot \cos t; r \cdot \sin t)$ $x = 3 \cos t$ $y = 3 \sin t$ $t \in \langle 0; 2\pi \rangle$ SOUVŘADNÁ ORIENTACE
 $\oint_C \vec{F} \cdot d\vec{s} = \int_0^{2\pi} (3 \cos t - 6 \cdot \sin t, 3 \cos t) \cdot (-3 \sin t, 3 \cos t) dt$
 $= \int_0^{2\pi} (-9 \sin t \cdot \cos t + 18 \sin^2 t + 9 \cos^2 t) dt = 27\pi$

③ HOMOG. DIF. ROV. $\ddot{x} + 2\dot{x} - 3x = 0$

a) F.S. 2. OBECNÉ ŘEŠ? C.Ú. PRO $x(0)=6; \dot{x}(0)=0$

$x = e^{\lambda t}$ CHAP. ROVNICE $\Rightarrow \lambda^2 + 2\lambda - 3 = 0$

$-2 \pm \sqrt{4 - 4 \cdot 1 \cdot (-3)} \Rightarrow \lambda_1 = 1 \quad \lambda_2 = -3 \rightarrow FS = \{\varphi_1, \varphi_2\} = \{e^{1 \cdot t}, e^{-3t}\}$

$x_H(t) = c_1 \cdot e^{1t} + c_2 \cdot e^{-3t} \quad t \in (-\infty; +\infty)$ C.Ú.: $\Rightarrow \dot{x}(t) = 1 \cdot c_1 \cdot e^{1t} - 3 \cdot c_2 \cdot e^{-3t}$

P.P.: $6 = c_1 \cdot e^{1 \cdot 0} + c_2 \cdot e^{-3 \cdot 0} = c_1 + c_2 \Rightarrow 3c_2 + c_2 = 6 = 4c_2 \Rightarrow c_2 = \frac{3}{2} \Rightarrow c_1 = \frac{9}{2}$

$0 = c_1 \cdot e^0 - 3c_2 \cdot e^0 = c_1 - 3c_2 \rightarrow c_1 = 3c_2 \quad x(t) = \frac{9}{2}e^t + \frac{3}{2}e^{-3t}, t \in (-\infty; \infty)$

b) PARTIK. ŘEŠENÍ: $\ddot{x} + 2\dot{x} - 3x = f(t) = 15e^{-3t} \Rightarrow ax = -3t \rightarrow a = -3 = \lambda_2 \rightarrow$ SHODA (t')

$\Rightarrow x_p(t) = A \cdot e^{-3t} \cdot t$ (DERIVACE SDUČIN): $\dot{x}_p(t) = A \cdot e^{-3t} \cdot 1 - 3 \cdot A \cdot e^{-3t} \cdot t$

$\ddot{x}_p(t) = -3 \cdot A \cdot e^{-3t} - 3 \cdot A \cdot e^{-3t} \cdot 1 + 9 \cdot A \cdot e^{-3t} \cdot t$

DOŠTĚ DO PŘV.

$\Rightarrow -3A \cdot e^{-3t} - 3Ae^{-3t} + 9Ae^{-3t} \cdot t + 2 \cdot A \cdot e^{-3t} - 6Ae^{-3t} \cdot t - 3 \cdot e^{-3t} \cdot t = 15e^{-3t}$

$(-6 + 2) \cdot Ae^{-3t} = -4 \cdot A \cdot e^{-3t} = 15e^{-3t} \Rightarrow A = -\frac{15}{4}$

$x_p(t) = -\frac{15}{4} \cdot e^{-3t} \cdot t \quad t \in (-\infty; \infty)$

$x(t) = x_H + x_p = c_1 \cdot e^{1t} + c_2 \cdot e^{-3t} + \frac{15}{4}e^{-3t} \cdot t$

POROVNÁNÍ BEZ t

① $f(x) = 2 \cdot \sqrt{x-1} - x$

$D(f): (x-1) \geq 0 \rightarrow x \geq 1$

a) DEFINIČNÍ OBOR; ROV. TEČNY V BODE $[x_0; y_0]$; HODNOTA V $f(x = \frac{11}{2})$

JMENOVA TEL $\neq 0$
ODMOCNINA ≥ 0
LOGARITMUS $\Rightarrow (0; \infty)$

$y - y_0 = f'(x_0) \cdot (x - x_0)$

$f'(x) = 2 \cdot \frac{1}{2\sqrt{x-1}} - 1 = \frac{1}{\sqrt{x-1}} - 1$

$f(x_0) = 2 \cdot \sqrt{4} - 5 = 4 - 5 = -1 = y_0$

$y = f'(x_0) \cdot (x - x_0) + y_0 = -\frac{1}{2} \cdot (x - 5) + (-1) = -\frac{1}{2}x + \frac{5}{2} - \frac{2}{2} = -\frac{1}{2}x + \frac{3}{2}$

$f(\frac{11}{2}) = -\frac{1}{2} \cdot \frac{11}{2} + \frac{3}{2} = -\frac{11}{4} + \frac{6}{4} = -\frac{5}{4}$

b) EXISTENCE ABSOLUTNÍCH EXTRÉMŮ NA $I = \langle 1; 6 \rangle$ + POZORHA, TYP A HODNOTA EXTRÉMU

KRITICKÉ BODY

• KRAJNÍ BODY

• $f'(x) = 0$

• BOD, KDE f' NEEXISTUJE

• INTERVAL I JE UZAVŘENÝ A OMEZENÝ

• $f(x)$ JE V I SPOJITÁ NEBO $I \subset D(f)$

$f' = 0 = \frac{1}{\sqrt{x-1}} - 1 \rightarrow 1 = \frac{1}{\sqrt{x-1}} \Rightarrow x = 2$

3 KRITICKÉ BODY

X	1	2	6
f(x)	-1	0	$2\sqrt{5}-6$
EXTRÉM	-	MAX	MIN

$f(1) = 2 \cdot \sqrt{0} - 1 = -1$

$f(2) = 2 \cdot \sqrt{1} - 2 = 0$

$f(6) = 2 \cdot \sqrt{5} - 6$

PODMÍNKA VL.Č.

$\det(A - \lambda \cdot E) = 0$

SARUSOVO PRAVIDLO

= $+++ - ---$

② VLASTNÍ ČÍSLA MATICE:

$A = \begin{pmatrix} 3 & 5 & 2 \\ -1 & 5 & 3 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$

$\det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} 3-\lambda & 5 & 2 \\ -1 & 5-\lambda & 3 \\ 0 & 0 & 2-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda) \cdot (5-\lambda) \cdot (2-\lambda) + 0 + 0 - 0 - 0 - (-1 \cdot 5 \cdot (2-\lambda)) = 0$

$= (15 - 8\lambda + \lambda^2) \cdot (2-\lambda) - (-10 + 5\lambda) = -\lambda^3 - 36\lambda + 40 = 0 \rightarrow \lambda^3 + 36\lambda = 40 - 5\lambda$

$\Rightarrow \lambda \cdot (\lambda^2 + 36) = 40 \rightarrow \lambda \cdot (\lambda^2 + 36) - 40 = 0$ NEUMIM (VIZ [4])

$(\lambda_1 = 2; \lambda_{2,3} = 4 \pm 2i)$

b) PRO JEKNO λ VĚČET VLASTNÍ VĚKTORY:

$(A - \lambda \cdot E) \cdot \vec{x} = 0 \quad \vec{x} \neq 0$

$A\vec{x} = \lambda \cdot \vec{x}$

$\lambda = 2$

$\begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ -1 & 3 & 3 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \Rightarrow \begin{cases} x + 5y + 2z = 0 \\ -x + 3y + 3z = 0 \end{cases}$

PARAMETR (VOLITELNÝ) $p = z \Rightarrow x = -5y - 2p; +5y + 2 + 3y + 3p = 0 \rightarrow y = \frac{-3p-2}{8}$

$\Rightarrow x = \left(\frac{15p+10}{8} \right) - 2p = \frac{15p-16p}{8} + \frac{10}{8} = \frac{-p+10}{8}$

$\vec{x} = \left(\frac{-p+10}{8}; \frac{-3p-2}{8}; p \right)^T = \begin{pmatrix} x \\ y \\ p \end{pmatrix} \quad p \in \mathbb{R} - \{0\}$

(SPATNE, ALE CO UŽ)

③ AUTONOMNÍ SOUSTAVA NEČINEÁRNÍCH DIF. ROV.: $\dot{x} = 2y(x+2)$; $\dot{y} = x^2 - y^2$ = NEZÁVISLÁ NA t

a) FÁZOVÁ ROVINA, TRAJEKTORIE SOUSTAVY...

$$J = \begin{pmatrix} \frac{\partial P}{\partial x} & \frac{\partial P}{\partial y} \\ \frac{\partial Q}{\partial x} & \frac{\partial Q}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2y & 2x+4 \\ 2x & -2y \end{pmatrix}$$

SPOJITA V \mathbb{R}_2

$P(x,y)$

$Q(x,y)$

$S = \infty$

b) BODY ROVNOVÁHY:

KDE $P(x,y) = 0$
 $Q(x,y) = 0$

EXISTENCE 1 B.R.: $\det A \neq 0$

$$2y(x+2) = 0 \rightarrow \textcircled{1} y = 0 \quad \textcircled{2} x = -2$$

$$x^2 - y^2 = 0 \quad \textcircled{1} x = 0 \quad \textcircled{2} 4 - y^2 = 0 \Rightarrow y^2 = 4 \Rightarrow y = \pm 2$$



$\bullet [0; 0] \textcircled{1}$

$\bullet [-2; -2] \textcircled{2}$

$\bullet [-2; 2] \textcircled{2}$

c) ROVNICE FÁZOVÉ TRAJEKTORIE + V BODĚ $M = [3; 1]$

FT JE VBR
NEBO INTEGROUJI

$$\frac{dy}{dx} = \frac{\dot{y}}{\dot{x}}$$

$$\frac{dy}{dx} = \frac{x^2 - y^2}{2y(x+2)} \Rightarrow \int 2y(x+2) dy = \int x^2 - y^2 dx$$

$$\Rightarrow 2 \cdot (x+2) \cdot y \cdot \frac{y^2}{2} = \frac{x^3}{3} - y^2 \cdot x \Rightarrow y^3 \cdot (x+2) - \frac{x^3}{3} + y^2 \cdot x + C = 0$$

$$\rightarrow y^3 \cdot x + y^3 \cdot 2 + y^2 \cdot x - \frac{x^3}{3} = 0 \rightarrow y^2 \cdot (yx + 2y + x) - \frac{x^3}{3} + C = 0 \quad (\text{SPATNE, ALE POKUSIM})$$

$$(y^2x + 2y^2 - \frac{x^3}{3} + C = 0) \quad \vee \quad M = [3; 1]$$

$$\rightarrow 1^2 \cdot 3 + 2 \cdot 1 - \frac{3^3}{3} + C = 0 \quad 3 + 2 - 9 + C = 0 \rightarrow C = 4$$

$$\text{ROV. F.T. V M: } y^2x + 2y^2 - \frac{x^3}{3} + 4 = 0 \quad h(x,y) = C$$

$$2y(x+2)dy - (x^2 - y^2) \cdot dx = 0 = dh \quad \frac{\partial h}{\partial x} = -\frac{x^3}{3} + y^2 \cdot x + k(y) = h(x,y) \quad (\frac{\partial h}{\partial y} = 2yx + 4y)$$

$$\Rightarrow \frac{\partial h}{\partial y} = 0 \cdot \frac{y^3 \cdot x}{3} + \frac{k(y)}{dy} = 2yx + 4y \Rightarrow k(y) = (2yx + 4y - \frac{y^3 \cdot x}{3}) dy = y^2x + 2y^2 - \frac{y^4}{12}$$

$$\frac{\partial h}{\partial y} = (2yx + 4y) \Rightarrow h(x,y) = y^2x + 2y^2 + K_x \rightarrow \frac{\partial h}{\partial x} = y^2 + 0 + \frac{K_x}{dx} = -x^2 + y^2$$

$$\Rightarrow K_x = -x^2 dx = -\frac{x^3}{3} \rightarrow h(x,y) = y^2x + 2y^2 - \frac{x^3}{3} = C \quad C \in \mathbb{R}$$

$$\vee M: 1^2 \cdot 3 + 2 \cdot 1^2 - 9 = C = -4 \quad y^2x + 2y^2 - \frac{x^3}{3} = -4 = h(3,1)$$

$$\Rightarrow y^2x + 2y^2 - \frac{x^3}{3} + 4 = 0$$

MATIKA 16/17 4

FCE: $f(x,y) = 2xy - x^2 - 3y^2 + 4y$

① EXISTENCE A ABS EXTREMUM: NA ÚSEČCE $M = \{(x,y) \in \mathbb{R}_2; y=1-x; -1 \leq x \leq 1\}$

• FCE JE SPOJITÁ • ÚSEČKA (INTERVAL/MNOŽINA) M JE UZAVŘENÝ A OMEZENÝ $x \in \langle -1; 1 \rangle$

$M \rightarrow$ DO FCE: $f(x, 1-x) = 2x - 2x^2 - x^2 - (3x^2 - 6x + 3) + 4 = -6x^2 + 8x + 1 = g(x)$

KRIT. BODY: $g'(x) = 0 = -12x + 4 \rightarrow 12x = 4 \rightarrow 3x = 1 \Rightarrow x = \frac{1}{3}$

X	g(x)	
-1	-6 - 8 + 1 = -13	MIN $f(-1; 2) =$
$\frac{1}{3}$	$-\frac{2}{3} + \frac{8}{9} + 1 = \frac{-6+8+9}{9} = \frac{11}{9}$	— $f(\frac{1}{3}; \frac{2}{3}) =$
1	-6 + 8 + 1 = 3	MAX $f(1; 0) = -1 + 4 = 3$

MAJ RAM FOCK UP

URČO UMIM

NEMAJ DEN NEUMIM

OPSAJ ZADANÍ, ALE EŽ.

② $f(x) = \ln(2x+1) - \frac{x}{2}$ a) 1. a 2. DER + ROVNICE TĚČNY V $[0^x; f(x_0)]$ $f(x_0) = 0, f'(x_0) = \frac{3}{2}$

$f'(x) = \frac{1}{(2x+1)} \cdot 2 - \frac{1}{2} = \frac{2}{(2x+1)} - \frac{1}{2}$ $f''(x) = \frac{-2}{(2x+1)^2} \cdot 2 = \frac{-4}{(2x+1)^2}$ $y - y_0 = f'(x) \cdot (x - x_0)$

ROVNICE TĚČNY: $y = \frac{3}{2} \cdot (x - 0) + 0 = \frac{3}{2}x$ $f''(x_0=0) = -4$

b) T2 OSTRÉHO $x_0 = 0; f(x = \frac{1}{2})$ $T_2(x) = 0 + \frac{3}{2} \cdot (x - 0) - \frac{4}{2} (x - 0)^2 = \frac{3}{2}x - 2x^2$

$f(\frac{1}{2}) = \ln(\frac{3}{2}) - \frac{1}{4} = \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} - 2 \cdot \frac{1}{4} = \frac{3}{4} - \frac{2}{4} = \frac{1}{4}$ $f'''(x) = \frac{16}{(2x+1)^3}$ $f'''(x_0) = 16$

c) $R_3(x)$ + ODHAD CHYBY: $R_3(x) = \frac{f'''(x_0)}{3!} \cdot (x - x_0)^3 = \frac{16}{6} \cdot (x - 0)^3 = \frac{8}{3}x^3$ ξ LEŽÍ MEZI x_0 A x

$R_3(\frac{1}{2}) \Big|_{x=x_0} \leq \frac{8}{3 \cdot 1} \cdot (\frac{1}{8}) \leq \frac{1}{3}$ $R_3 \leq \frac{1}{3}$

③ $A = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -13 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{pmatrix}$ a) VLČ.: $0 = \det(A - \lambda E) = \begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 & 0 \\ -13 & -1-\lambda & 0 \\ 4 & -8 & -2-\lambda \end{vmatrix} = (3-\lambda)(-1-\lambda)(-2-\lambda) - (-13)(-2-\lambda) = 0$

$(-2-\lambda)(-3-3\lambda+\lambda+2^2) - 26 - 13\lambda = 0$ $\begin{vmatrix} 3-\lambda & 1 \\ -13 & -1-\lambda \end{vmatrix} \cdot (-2-\lambda) \cdot (-1) = |\dots| \cdot (-2-\lambda) \cdot 1$! ! !

$\Rightarrow (-2-\lambda) \cdot [(\lambda^2 - 2\lambda - 3) + 13] = (-2-\lambda) \cdot (\lambda^2 - 2\lambda + 10) = 0$ $\frac{2 \pm \sqrt{4 - 40}}{2} \Rightarrow -40 = 40$! ! !

$\frac{2 \pm 6i}{2} \Rightarrow \lambda_1 = -2 \quad \lambda_{2,3} = 1 \pm 3i$

b) SPETRAČNÍ POMĚR $\rho(A) = \max\{|\lambda_1|, |\lambda_2|, |\lambda_3|\}$ TVL NUM. $(S(A) = \sqrt{10})$

c) VL. VEKTORY PRO $\lambda_1 = -2$: $(A - \lambda_1 E) \cdot \vec{x} = 0; \vec{x} \neq 0$

$\begin{pmatrix} 5 & 1 & 0 \\ -13 & 1 & 0 \\ 4 & -8 & 0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ $\begin{cases} 5x + y = 0 \\ -13x + y = 0 \\ 4x - 8y = 0 \end{cases} \quad \begin{matrix} x = 0 \\ y = 0 \\ z = p \end{matrix} \quad \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad p \in \mathbb{R} - \{0\}$

4) PLOCHA $Q = \{[x, y, z] \in E_3; z = 4 - x^2 - y^2; z \geq 0\}$ a) PARAMETRIZACE + KOLMÝ VEKTOR K PLOŠE



$\iint_Q \vec{f} \cdot d\vec{r} = \iint_Q \vec{f} \cdot \vec{n} \cdot d\mu = Q: z = 4 - x^2 - y^2 \rightarrow x^2 + y^2 \leq 4$

$\vec{n} = \pm \left(\frac{\partial z}{\partial x}, \frac{\partial z}{\partial y}, -1 \right) = \pm (-2x, -2y, -1)$ $\vec{n} \cdot \vec{f} > 0 \Rightarrow \vec{n} = (2x, 2y, 1)$
 = KOLMÝ VEKTOR

POLÁRNÍ SOUŘ.:

$x = r \cdot \cos \varphi$
 $y = r \cdot \sin \varphi$

$\varphi \in (0, 2\pi)$
 $r \in (0, 2) \Rightarrow \iint_{x^2+y^2 \leq 4} (4 - x^2 - y^2) dx dy = \int_0^{2\pi} \left(\int_0^2 (4 - r^2) r dr \right) d\varphi = 8\pi$

b) TOK $\vec{f}(y, -x, z)$ PLOCHOU $S: \vec{r} = (0, 0, 1)$

c) TOK VEKT. POLE \vec{f} PLOCHOU $\sigma =$ POVRCH TĚLESA $M = \{[x, y, z] \in E_3; 0 \leq z \leq 4 - x^2 - y^2\}$ POMOCÍ GAUSS-OSTRAGRADS. VĚTY

$\iint_{\sigma} \vec{f} \cdot d\vec{r} = \iiint_M dx dy dz$ $\frac{4 \pm \sqrt{16 - 40}}{2} = \frac{4 \pm 2i}{2} = 2 \pm i$ $\lambda_1 = 2 + i$ $\lambda_2 = 2 - i$

5) $\ddot{x} - 4\dot{x} + 5x = 0 \Rightarrow \lambda^2 - 4\lambda + 5 = 0$ $\alpha \pm \beta i = \lambda_{1,2}$ FSŘ: $\{e^{\alpha t} \cdot \cos \beta t; e^{\alpha t} \cdot \sin \beta t\}$

FSŘ: $\{e^{2t} \cdot \cos t; e^{2t} \cdot \sin t\}$ $x_H(t) = c_1 \cdot e^{2t} \cdot \cos t + c_2 \cdot e^{2t} \cdot \sin t$ $t \in \mathbb{R}$

b) $f(t) = e^{2t} + \cos t$ $\beta = \beta_1 + \beta_2$ $\beta_1 = e^{2t}$ ODHAD: $(0, \infty)$ $x_{p1} = A \cdot e^{2t}$ $\dot{x}_{p1} = 2Ae^{2t}$ $\ddot{x} = 4Ae^{2t}$
 $4Ae^{2t} - 4 \cdot 2Ae^{2t} + 5 \cdot Ae^{2t} = e^{2t}$ $Ae^{2t} = e^{2t}$ $A = 1$

$\beta_2 = \cos t$ ODHAD $x_{p2} = A \cdot \cos t + B \cdot \sin t$ $\dot{x}_{p2} = -A \sin t + B \cos t$ $\ddot{x}_{p2} = -A \cos t - B \sin t$
 $-A \cos t - B \sin t + 4 \cdot A \cos t - 4 \cdot B \sin t + 5 \cdot A \cos t + 5 \cdot B \sin t = 4A \cos t + 4A \sin t + 4B \sin t - 4B \cos t = (4A - 4B) \cdot \cos t + (4A + 4B) \cdot \sin t$
 $\Rightarrow 4A - 4B = 1; 4A + 4B = 0 \Rightarrow A = -B \Rightarrow 4A + 4A = 1 \Rightarrow A = \frac{1}{8}$ $B = -\frac{1}{8}$
 $x_p = x_{p1} + x_{p2} = 1 \cdot e^{2t} + \frac{1}{8} \cdot (\cos t - \sin t)$ $x(t) = x_H(t) + x_p(t)$

6) AUTONOM. SOUSTAVA: $\dot{x} = x^2 - y^2; \dot{y} = -2x(y+1)$ a) FÁZOVÁ ROVINA A F. TRAJEKTORIE

$\vec{J} = \begin{pmatrix} \frac{\partial P}{\partial x} & \frac{\partial P}{\partial y} \\ \frac{\partial Q}{\partial x} & \frac{\partial Q}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2x & -2y \\ -2(y+1) & 2x \end{pmatrix}$ JSOU SPOJITÉ V E_2

b) IMPLICITNÍ TVAR FÁZOVÝCH TRAJEKTORIÍ. ROVNICE V BODE $M = [1; 0]$ $\frac{dy}{dx} = \frac{\dot{y}}{\dot{x}}$

$\frac{dy}{dx} = \frac{-2x(y+1)}{x^2 - y^2} \rightarrow \int (x^2 - y^2) dy = \int (-2x(y+1)) dx \rightarrow (x^2 - y^2) dy + 2x(y+1) dx = 0$

JE EXAKTNÍ. $\left(\frac{\partial P}{\partial x} = \frac{\partial Q}{\partial y} \right) = 2x$ OBECNĚ $h(x, y) = C$ $dh = (x^2 - y^2) dy + 2x(y+1) dx$
 $\frac{\partial h}{\partial x} = 2xy + 2x \rightarrow h(x, y) = \frac{2}{3} x^2 y + \frac{2}{3} x^2 + K(y)$
 $\frac{\partial h}{\partial y} = x^2 - y^2 \in (K \text{ JAKO } C, \text{ PAK } h \text{ BOD. ZDĚRHOVÁ})$
 $\Rightarrow K(y) = -\frac{y^3}{3} \xrightarrow{\text{doh}(x,y)} h(x,y) = x^2 y + x^2 - \frac{y^3}{3} = C \in \mathbb{R}; h(1,0) = 1^2 \cdot (0+1) - 0 = 1$

c) BODY ROVNOVÁHY: $P(x,y) = 0$ $Q(x,y) = 0$ $-2x \cdot (y+1) = 0 \rightarrow x = 0$ $y = -1$

$x^2 - y^2 = 0$ $\begin{matrix} \textcircled{1} & \leftarrow & \textcircled{1} \\ & \rightarrow & \textcircled{2} \end{matrix}$ $\textcircled{1} \rightarrow y = 0$
 $\textcircled{2} \rightarrow x^2 - 1 = 0 \rightarrow x^2 = 1 \Rightarrow x = \pm 1$

ČÁSTI STROJŮ, TECHNOLOGIE A MATERIÁLY

1. Pohybové šrouby, závitové spoje.
Kinematické, silové a energetické poměry na závitu. Poměry při utahování a povolování šroubového spoje. Návrh a pevnostní kontrola šroubu. Dynamicky namáhaný závitový spoj, pracovní diagram. Dimenzování při cyklickém namáhání.
2. Silové a tvarové spoje náboje a hřídele.
Princip přenosu sil v nalisovaném a svěrném spoji, rozložení kontaktních tlaků. Návrh a pevnostní kontrola nalisovaného spoje. Návrh a konstrukční řešení spoje perem, drážkováním, kolíkem a čepem. Tolerování rozměrů spoje. Způsob namáhání a pevnostní kontrola staticky namáhaných svarů. Technologie výroby, označování svarů ve výkresové dokumentaci, materiály vhodné pro svařované konstrukce.
3. Převody klínovými řemeny a řetězy. Ozubené převody.
Návrh a kontrola použitého řemenu nebo řetězu. Rozbor silových poměrů v klínové drážce. Provozní předpětí klínového řemenu. Konstrukce součástí řetězového převodu. Ukládání řemenic a řetězových kol na hřídele. Geometrie ozubených kol s přímými a šikmými zuby, zobrazování ozubených kol. Podřezání zubu, korigování ozubených kol. Silové a kinematické poměry u kol se zuby přímými a šikmými. Základy pevnostního výpočtu.
4. Osy a hřídele. Hřídelové spojky
Konstrukce, používané normalizované prvky, materiály. Návrh rozměrů, pevnostní a deformační kontroly. Uložení ve valivých ložiskách. Rozměry ložisek, únosnost, životnost a návrh ložiska. Uložení hřídele v ložisku. Konstrukce a použití spojek pevných, pružných a zubových. Dimenzování a konstrukční výpočty.
5. Technologie plošného tváření. Technologie gravitačního odlévání
Základní charakteristika, vyjmenujte technologie plošného tváření, používané tvářecí stroje a výpočty sil v plošném tváření. Klady a zápory pro použití technologie plošného tváření. Popište metody gravitačního odlévání, jejich principy, specifika, charakter modelového zařízení, charakter formy, odlévané materiály. Uveďte orientačně dosažitelné parametry, sériovost.
6. Svařování el. obloukem v ochranných atmosférách
Popište rozdělení metod svařování v ochranných atmosférách a jejich principy, typy používaných ochranných plynů a jejich účel, typy elektrod a přídavných materiálů, hlavní parametry svařování. Možnost použití jednotlivých metod.
7. Technologie povrchových úprav
Technologie povrchových úprav, účel. Koroze – dělení dle druhu korozních dějů, dle reakčního prostředí, dle formy napadení. Ochrana proti korozi, elektrochemická ochrana. Mechanické předúpravy povrchu, chemické (elektrochemické) předúpravy povrchu. Rozdělení povrchových úprav – anorganické povlaky (kovové, nekovové), organické povlaky.
8. Obrábění
Teorie obrábění, řezné nástroje, výrobní, nekonvenční a dokončovací technologie, technologie obrábění na CNC strojích, programování CNC strojů.
9. Projektování. Metrologie
Normování časů, tvorba výrobních postupů, ekonomické hodnocení volby strojů, optimalizace řezných podmínek, výpočty řezných podmínek při obrábění. Měřicí metody, přesnost měření, komunální měřidla, délko-měrv, souřadnicové měření.
10. Mechanické zkoušky materiálu.
Zkouška tahem, tlakem, ohybem. Zkoušky tvrdosti. Zkouška rázem v ohybu. Zkoušky únavy, creep.
11. Základní technické materiály, jejich vlastnosti, struktura, použití.
Oceli, litiny, plasty, kompozity, keramika.
12. Zpracování ocelí
Základní způsoby tepelného zpracování, chemicko-tepelného a tepelně-mechanického zpracování.

ČMS: 07A2K1 → 10 b / 100

T1/T2 → 5b + 5b příklad } 30b / 100

MAT: → 5b 10b.

MATERIÁLY

Fe-Fe₃C

T = TAVENINA

A = AUSTENIT = TUHÝ ROZTOK C v Fe

C_{1,23} = CEMENTIT (PRÍKLONNÝ SEKUNDOVÝ FENOMÉN) = KARBID ŽELEZA (Fe₃C) INTERMEDIÁRNÍ FÁZE

FERIT (F) α, γ, δ = INTERSTICIÁLNÍ TUHÝ ROZTOK UHLÍKU V ŽELEZE

P = PERLIT = SMĚS FERITU A CEMENTITU

L = LEDEBURIT = EUTEKTIKUM (= TUHÁ SMĚS) SOUVISLAV Fe-Fe₃C

L* = TRANSFORMOVANÝ LEDEBURIT

MARTENZIT = PŘESYČENÝ TUHÝ ROZTOK C V ŽELEZE S JEDNOU STRUKTÚROU

MEZ KLIZU

$$R_e = \frac{F_e}{S_0} [\text{MPa}]$$

TAŽNOST

$$A = \frac{l_u - l_0}{l_0} \cdot 100 [\%]$$

MEZ PEVNOSTI

$$R_m = \frac{F_m}{S_0} [\text{MPa}]$$

KONTRAKCE

$$Z = \frac{s_0 - s_u}{s_0} \cdot 100 [\%]$$

13/14 • OCEL ČSN 11375 (S235JR G2) NELEGOVANÁ (MAX 0,17% C) PODROBENÁ TAHOVÉ ZKOUŠCE

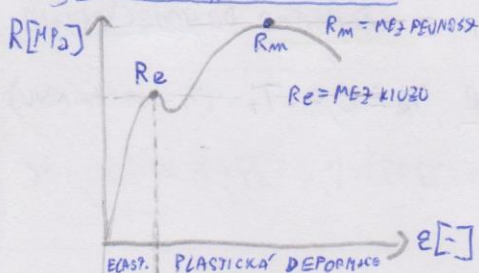
ZKOUŠEBNÍ TYČ $d_0 = 14 \text{ mm}$; $F_e = 36,2 \text{ kN}$; $F_m = 65,9 \text{ kN}$; TVRDOST 129 HV

a) MEZ PEVNOSTI:

$$R_m = \frac{F_m}{S_0}$$

$$S_0 = \frac{\pi \cdot d^2}{4} = 49 \pi \quad R_m = \frac{65900}{49 \pi} = 428 \text{ MPa}$$

b) SMLUVNÍ TAHOVÝ DIAGRAM:



c) NORKALIZAČNÍ ŽÍHÁNÍ:

• HOMOGENIZAČNÍ: (1000-1200 °C)

VYROVNÁNÍ CHEMICKÝCH NESTERNORODOSTÍ; ZHRAJNE A ZRNO

• NORMALIZAČNÍ: (750-900 °C) F+P

ZJEMNĚNÍ AUSTENITICKÉHO ZRNA → LEPŠÍ VLASTNOSTI

• NA MĚKKO: (650-720 °C) SNÍŽENÍ PEVNOSTI →

LEPŠÍ ODOBIVÉCNOST, Δ LAMINÁRNÍ → ZRNITÝ PERLIT

• REKRYSALIZAČNÍ: (550-700 °C) MENÍ SE VAZBY

MEZI ATOMY, NIKOLIV VŠAK MŘÍŽKA, RŮST NOVÝCH ZRN.

• KE SNÍŽENÍ PŮTÍ: (600-630 °C) PO SVAR, OBRÁBĚNÍ. POMALÝ OHŘEV / CHLADNUTÍ

d) MĚŘENÍ TVRDOSTI:

ROCKWELL: • HRA (KUŽEL, 600N) • HRB (KULIČKA, 1000N) • HRC (KUŽEL, 1500N) 48 HRC

VICKERS: • HV (JEHLAN) 185 HV 30 = 185 TVRDOST PŘI 30 MPa 18p = 9,81 N

BRINELL: • HBW (KULIČKA) 350 HBW 5/50 = 350 TVRDO. PŘI Ø5 KULIČKY A ZATÍŽENÍ 50 kp

e) KALITEČNOST = SCHOPNOST DOSÁHNOUT KAŽDÝCH STRUKTÚR (=AUSTENIT → MARTENZIT; PRO OCELI NAD 0,4% C!)

ZAKALITEČNOST = SCHOPNOST OCELI DOSÁHNOUT PO KALENÍ ZVÝŠENÍ TVRDOSTI. (JÁDRO ALEBO 50% MARTENZITU)

PROKALITEČNOST = DEFINUJE HLDOBKU ZAKALENÍ; FAKTORY: a) OBSAH C b) VELIKOST AUST. ZRNA c) LEGUJÍCÍ PRVKY

14/15 • OCEL X10Cr13 SLOŽENÍ (0,1% C; 0,8% Mn; 0,7% Si; 13% Cr) ZVÝŠECHŤEN NA DOLNÍ PEVNOST

TVRDOST 222 HB; TAHOVÝ TYČ $d_0 = 10 \text{ mm}$; $l_0 = 50 \text{ mm}$; $F_{0,2} = 334 \text{ kN}$; $F_m = 56,5 \text{ kN}$; $l_u = 60,1 \text{ mm}$

a) MEZ PEVNOSTI: $S_0 = 25 \pi$ $R_m = \frac{F_m}{S_0} = 719,4 \text{ MPa}$ TAŽNOST: $A = \frac{l_u - l_0}{l_0} = \frac{60,1 - 50}{50} = 0,202$

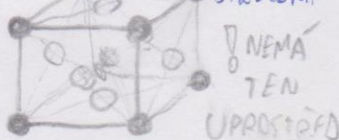
b) JAKÁ JE TO OCEL? = NEREZOVÁ / CHROMOVÁ KOROZIVZDORNÁ → VYSOKÝ OBSAH CR

d) MŘÍŽKY: (KOVŮ)

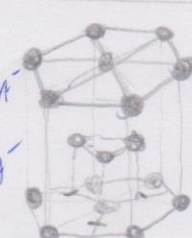
K8: KUBICKÁ TĚSNĚ STŘEDĚNÁ



K12: KUBICKÁ PLOŠNĚ STŘEDĚNÁ

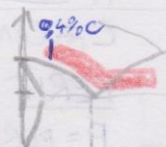


H12: ŠESTERĚHNÁ TĚSNĚ USPOŘÁDANÁ



e) ZUŠLECHŤOVÁNÍ := DOSAŽENÍ VYŠŠÍ MEZE KLUZU A PEVNOSTI PŘI VYSOKÉ HOUŽEVNATOSTI POMOCÍ KOMBINACE KALENÍ A VYSOKOTEPLOTNÍHO POPOUSŤENÍ (400-650°C)

15/16 OCEL C45 => 0,45% C



b) KALÍCÍ TEPLOTA V Fe-Fe₃C: 800-860°C

17/18 ZNÁČENÍ LITIN: EN-GJxy-Rm-z $R_m = \text{MEZ PEVNOSTI V TAHOV}$; $z = \text{TAŽNOST AD\%}$

G = MATERIÁL NA ODLÍPKY
J = LITINA

X = TVAR GRAFITU: L - LUPÍNKOVÝ
S - KULIČKOVÝ
...

y = STRUKTURA: A - AUSTENIT
F - FERRIT
P - PERLIT
...

ZNÁČENÍ OCELI: ČSN (TRÍDY 10-19) 11373 = EN (EVROPSKÉ; S-M) S235JR • DIN (NĚMECKÁ; R_m min)

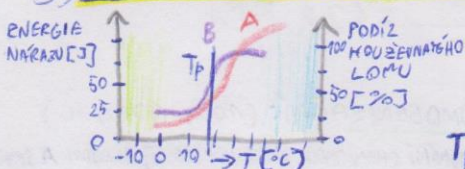
18/19 • OCEL S235JRG1 (MAX 0,17% C); d₀ = 10 mm, F₀ = 19,7 kN; F_m = 29,9 kN

MINIMÁLNÍ NÁRAZOVÁ PRÁCE K_{V,MIN} = 27 J

d) DĚLKA POKRÉVNĚ ZKUŠEBNÍ TYČE? $L_0 = 5,65 \cdot \sqrt{S_0}$ = 50 mm e) NENÍ KALIFECNÁ

f) SVARITELNOST? : OBSAH C DO 0,2%, NELEGOVANĚ => JE SVARITELNÁ

g) ZKOUŠKA RÁZEM V OHYBU - CHARPYHO KLADIVO; VRUB U/V



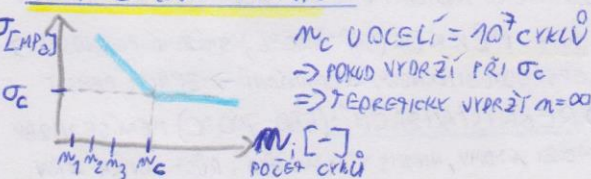
HOUŽEVNATÝ LOM - MAKNÝ

KŘEHKÝ LOM - LESKLÝ

KV = ABSORBOVANÁ ENERGIE PŘI NÁRAZU

$T_p = \text{TRANZITNÍ TEPLOTA} = \text{KDY LOM PŘECHÁZÍ Z KŘEHKÉHO DO HOUŽEVNATÉHO (PŘECHODOVÁ)}$

WÖHLEROVA KŘIVKA:



n_c OCELI = 10⁷ CYKLŮ
→ POKUD VYDRŽÍ PŘI σ_c
=> TEORETICKY VYDRŽÍ $n = \infty$

TEPLOTA REKRISTALIZACE $T_R \approx 0,4 \cdot T_f$ ($T_f = \text{TEPLOTNÍ KOVU}$)

! ΔE V [K] ! $T_A = (660 + 273,15) \cdot 0,4 - 273,15 = 100,1^\circ\text{C}$
 $T_f = 660^\circ\text{C}$

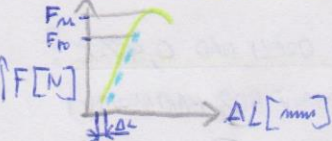
• Fe_α: STABILNÍ (0-760°C), K8

• Fe_β: 5-760-911°C, K8, ZTRÁTA FERMAGNETISMU

• Fe_γ: 911-1392°C, K12, PARAMAGNETICKÁ

• Fe_δ: 1392-1536°C, K8

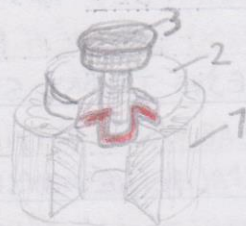
PRACOVNÍ TAHOVÝ DIAGRAM • $F = f(\Delta L)$



T1 13/14 [1]

z PLECHU $\varnothing D = 200 \text{ mm}$; $t = 1,2 \text{ mm}$; $R_m = 340 \text{ MPa}$ (NÍZKOUHLÍKOVÁ OCEĽ) JE 2NA TAHY TAŽEN VÝLISEK

SOUČINITELE TAŽENÍ: $m_1 = 0,6$; $m_2 = 0,8$



① ZHLAVNÍ ČÁSTI TAŽNÉHO NÁSTROJE: 1. TAŽNICE 2. PŘEDRZŮVAC 3. TAŽNÍK

② VÝTAŽKU PO 1. A 2. TAHU: $m_1 = \frac{d_1}{D}$; $m_2 = \frac{d_2}{d_1} \Rightarrow d_1 = m_1 \cdot D = 120 \text{ mm}$
 $d_2 = m_2 \cdot d_1 = 96 \text{ mm}$

③ VÝŠKA TAHU PO 1. A 2. TAHU: $V = \frac{\pi \cdot D^2}{4} \cdot h \Rightarrow V_0 = 37699 \text{ mm}^3$
 $120 - 2 \cdot 12 = d_1 = 96$

1. TAH $V_{\text{DNO}} = 13034$ $V_{\text{KRAS}} = V_0 - V_{\text{DNO}} = 24665$
 $= \left(\frac{\pi \cdot d_1^2}{4} \cdot h_1 \right) - \left(\frac{\pi \cdot d_2^2}{4} \cdot h_1 \right) \Rightarrow h_1 = 55 \text{ mm}$

④ POTŘEBNÁ SÍLA LISU PRO OBA TAHY: $F = R_m \cdot d \cdot t \cdot \pi$ ($F_1 = 153812 \text{ N}$)

16/17 VÝTAŽEK $d = \varnothing 100 \text{ mm}$ $h = 140 \text{ mm}$ $t = 1 \text{ mm}$ $R_m = 350 \text{ MPa}$ $m_1 = \frac{d_1}{D} = 0,6$ $m_2 = \frac{d_2}{d_1} = 0,8$

② POKROVVAR? $t = t_p$; $V = V_p$ $V_{\text{VIT}} = \left(\frac{\pi \cdot 100^2}{4} \cdot 140 \right) - \left(\frac{\pi \cdot 98^2}{4} \cdot 140 \right) + \left(\frac{\pi \cdot 98^2}{4} \cdot 1 \right) = 51085,438 \text{ mm}^3$

$V_{\text{VIT}} = V_{\text{POL}} = \frac{\pi \cdot D^2}{4} \cdot 1 \Rightarrow D = \sqrt[2]{\frac{V_{\text{VIT}} \cdot 4}{\pi}} = 255 \text{ mm}$

③ POTŘEBNÝ POČET TAHŮ: $d_1 = m_1 \cdot D = 153 \text{ mm}$ $m_2 = \frac{d_2}{d_1} = 0,8$ $d_2 = m_2 \cdot d_1 = 122,4$ $d_3 = 98 \text{ mm}$
 $\Rightarrow 3 \text{ TAHY } d_3 = d$

④ NEJVĚTŠÍ SÍLA: $F = R_m \cdot d_1 \cdot t \cdot \pi$

14/15 • LICÍ TEPLOTA LITIN: 1250-1400°C

• VÁPENEK SE PŘI TAVENÍ LITIN PŘIDÁVÁ: ZLEPŠENÁ TEKUTOST SÍROUSKY A VÁZÁNÍ SÍRY

• POTÍŽE PŘI VÝROBĚ LITINY S KUL. GRAF. POMOCÍ [Mg] ZPŮSOBUJE: NÍZKÁ TEPCOTUVARU [Mg] A VYSOKÁ AFINITA K [O₂] + [S]

• NÁLÍTEK SLOUŽÍ K: ÚHRADĚ OBJEMOVÝCH ZMĚN SLITINY PŘI TUHNUTÍ

• NEJLEPŠÍ TVARITELNOST VYKAZUJÍ SLITINY: S HOMOGENÍ (JEDNOFÁZOVOU) STRUKTUROU

• SOUČINITELE TAŽENÍ VÁLCOVÝCH VÝTAŽKŮ: $m_m = \frac{D_m}{D_{m-1}}$

• MAX. TEPLOTA KYSLÍKO-ACETYLENOVÉHO PLAMENE: 3150°C

• METODA TIG (WIG): NEODTAVUJÍCÍ SE WOLFRAMOVÁ ELEKTRODA V ATMOSFÉŘE INERTNÍHO PLYNU

• PO ZÍHÁNÍ NA ODSTRANĚNÍ PNUTÍ, JE SVAŘENEC OCHLAZOVAŇ: PROUDEM VZDUCHU / V PECI (POMOCÍ CHLADIVY)?

• PRO ŽÁROVÉM POKOVENÍ OCELI V LAZNI JE NEJČASĚJŠÍ: ZINEK (PŘI 450°C)

15/16 [A] • OPTIMÁLNÍ LICÍ T SLITIN HLINÍKU DO PÍSKOVÝCH FOREM: 690-730°C

• OCEĽ NA ODLISKY SE VESCE VARNE TAVÍ V: OBLOUKOVÉ Peci

• OČKOVÁNÍ LITIN S LUPÍNKOVÝM GRAFITEM JE: ÚPRAVA KOVU TĚSNĚ PŘED LITÍM DODÁNÍM KRYSALIZAČNÍCH ZÁRODKŮ

• METODA TLAKOVÉHO LITÍ SE VYUŽÍVÁ PRO: ODLISKY ZE SLITIN HLINÍKU, HOŘČÍKU A ZINKU

• TVÁRNOST UHLÍKOVÝCH OCELI STOUPÁ S: KLESAJÍCÍM OBSAHEM UHLÍKU

• ZARUČENÉ SVAŘITELNÉ OCELI JSOU: S OBSAHEM UHLÍKU DO 0,22%

• PŘI SVAŘOVÁNÍ POD TAVIDLEM JE ZDROJEM TEPLA: ELEKTRICKÝ OBLOUK

• K PROTİKOROZNÍMU ŽÁROVÉMU STRÍKÁNÍ SE POUŽÍVÁJÍ KOVY: [Al] [Zn]

[B] • PŘI HLUBOKÉM TAŽENÍ VZNIKÁJÍ V PŘÍRUBE VÝTAŽKU NAPĚTÍ ZPŮSOBUJÍCÍ: TVORBU VLN V PŘÍRUBE

• OCHLANNÁ ATMOSFÉRA JE PŘI MAG Z: CO₂

• PODMÍNKA ŘEZATEČNOSTI MATERIÁLU KYSLÍKEM: ŽÁPALNÁ T KOVU $\leq t$ TAVENÍ KOVU

• ELOXOVÁNÍ JE: ELEKTROCHEMICKÁ POUVRCHOVKA PRO HLINÍK

17/18 A • POJIVO FORMOVACÍCH SMĚSÍ NA SYROVO JE VĚTŠINOU: NAVLHČENÝ JÍL

• STÁŽENINA JE VADA ODLITKU VZNIKÁ: ZMĚNU OBJEMU BĚHEM TVHNUTÍ

• ZÁPUSŤKA JE: NAŠROJ PRO SÉRIOVOU VÝROBU VÝKOVŮ

• VELIKOST ZPEVNĚNÍ PŘI TVÁŘENÍ ZÁVISÍ NA: TĚPLOTE A VELIKOSTI DEFORMACE

• BEZEŠVĚ TRUBKY SE UKRÁBÍ: KOSÝM VÁLCOVÁNÍM NEBO PROTAČOVÁNÍM

B • ZABÍTKAVOST SLITIN SE MĚŘÍ: DÉLKOU ODLIHEHO ZKUSEBNÍHO ODLITKU VE TVARU 9 YČEK NEBO SPÍRKY

• SPALITELNÉ MODELY PRO TVORBU FORM JSOU Z: PĚNOVÝCH PLASTŮ

• VELIKOST PŘETVÁRNÉHO ODPORU PŘI TVÁŘENÍ ZA STUDENA SE VZRŮSTAJÍCÍ DEFORMACÍ: SPOUPA

• PŘIDRŽOVAČ PŘI HLUBOKÉM ŤAŽENÍ SLOUŽÍ K: ZABRÁNĚNÍ VZNIKU VLN A PŘELOŽEK V OBLASTI PŘÍRUBY

• HLAVNÍ FUNKCE VÝRŮNKU: REGULACE POHYBU MATERIÁLU V ZÁPUSŤCE A ZACHYCENÍ PŘEBŮTNÉHO KOVU

18/19 A • LINEÁRNÍ SMRŠTĚNÍ ODLITKŮ Z LITINY S LUP. GR. PŘI CHLAZENÍ JE CCA: 1%

B • PRO ODSTRANĚNÍ S Z OCELI PŘI TAVENÍ V OBOJK. PĚCI JE NUTNÁ: DOBRÁ DEZOXIDACE A ZÁSADITÁ SÍRKUSA

• TVÁŘENÍM ZA TEPLO SE ROZUMÍ: TVÁŘENÍ NAD TĚPLOTOU REKRISTALIZACE

T2



VZORCE

ŘEZNÁ RYCHLOST

$$V_c = \frac{\pi \cdot D \cdot n}{1000} \text{ [m/min]}$$

PRŮŘEZ ODŘEZÁVANÉ VRSTVY

$$A_d = a_p \cdot f \text{ [mm}^2\text{]} \quad \begin{matrix} a_p = \text{HLoubka TRÍSKY} \\ f = \text{POSUV} \end{matrix}$$

ŘEZNÁ SLOŽKA SÍLY

$$F_c = k_c \cdot A_d = c_k \cdot R_m \cdot A_d \text{ [N]}$$

ŘEZNÝ VÝKON

$$P_c = F_c \cdot \frac{V_c}{60} \text{ [W]}$$

STROJNÍ ČAS

$$t_{as} = \frac{60 \cdot L}{f \cdot n} \text{ [s]}$$

PRAČE

$$Q = P_c \cdot t_{as} \text{ [J]}$$

ÚBĚR MATERIÁLU

$$U = \frac{V_{MAT}}{t} = A_d \cdot V_c \text{ [cm}^3\text{/min]}$$

OBJEMOVÝ SOUČ. TRÍSKY

$$W = \frac{V_{TRÍSKY}}{V_{MAT}} \text{ [-]}$$

TRVANLIVOST

$$T = \frac{C_T}{V_c^n} \text{ [min]} \rightarrow V_c = \frac{C_T}{a_p^{xy} \cdot f^{zy} \cdot T^{\frac{1}{n}}}$$

13/14 $D: V_c = 210; f = 0,3; a_p = 5; R_m = 650; \phi D = 66,8; L = 200$

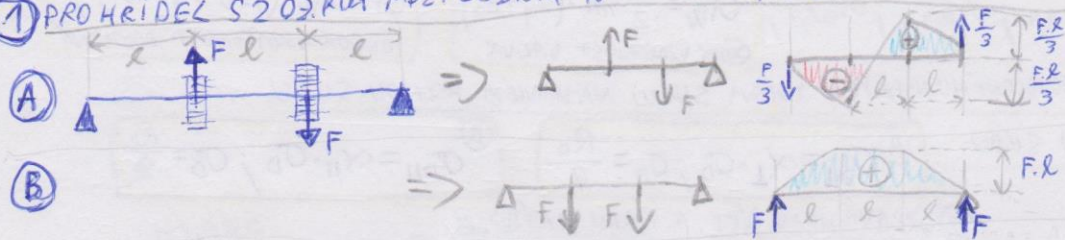
a) OTÁČKY: $V_c = \frac{\pi \cdot D \cdot n}{1000} \rightarrow n = \frac{V_c \cdot 1000}{\pi \cdot D} = 1901 \text{ ot/min}$

b) $A_d: A_d = a_p \cdot f = 1,5 \text{ mm}^2$ c) $F_c: F_c = c_k \cdot R_m \cdot A_d = 4 \cdot 650 \cdot 1,5 = 3900 \text{ N}$

d) $P_c \pm F_c \cdot \frac{V_c}{60000} \text{ (JEDNOTKY)} = 13,65 \text{ kW}$ e) $t_{as} = \frac{60 \cdot L}{f \cdot n} = 40 \text{ s}$ f) $U: U = A_d \cdot V_c = 0,015 \cdot 21000 = 315 \text{ cm}^3\text{/min}$

14/15 $D: V_c; f; a_p; R_m; \phi D; L$ $U: n; A_d; F_c; P_c; t_{as}; U$ **15/16** TAKT (+Q) **16/17** **17/18** **18/19** (-U)

① PRO HRÁDEK S 2 OZ. KAY MEZI LOŽISKY NAKRESLETE PRŮBĚH OHYBOVÉHO MOMENTU V ROVINĚ



② SPOJENÍ HRÍDEL-NÁBOJ S TĚSNÝM PEREM, U: KONTAKTNÍ TLAK MEZI BOKEM PERA A DRÁŽKY PRO:

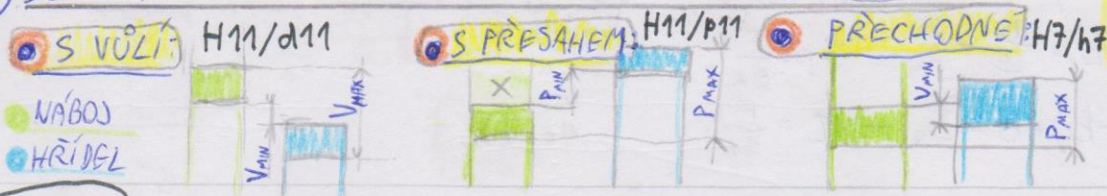
A) PERO 10×8 ; $l = 32$
 HRÁDEL $\varnothing 32$
 $M = 70 \text{ Nm}$
 $= 70000 \text{ Nmm}$

$t_1 = \frac{1}{2}h = 4 \text{ mm}$
PŘENAŠENÁ SÍLA: $F = \frac{M_R}{r} = \frac{M}{\frac{d}{2}} = \frac{70000}{16} = 4375 \text{ N}$
KONTAKTNÍ TLAK: $p = \frac{F}{S} = 49,716 \text{ MPa} [= \text{N/mm}^2]$

KONTAKTNÍ PLOCHA: $S = t_1 \cdot (l - 2r) = 88$

③ PERD 12×8 ; $L = 40 \text{ mm}$
 $\varnothing 42$; $M = 160\,000 \text{ N/mm}^2$

③ SCHEMA TOLERANČNÍHO POLE PRO HRÁDEC-NÁBOJ S PŘESAHEM



$D = \text{DÍRA} / \text{NÁBOJ}$
 $d = \text{HRÍDEL}$

N, c.

14/15

① OZUBENÉ SOUKOLÍ S PŘÍMÝMI ZUBY:

(A) • MODUL = $m = 2$ • PÖ. SUBJ: $z_1 = 1a$ $x_2 = 0$
• PÖ. POMÉR = $i = 2,53$ • SOUČ. POSUNUTÍ PROFILU: $x_1 = +0,1$

$$h_a^* = 1, c^* = 0,25, \alpha = 20^\circ$$
$$i = \frac{z_2}{z_1} \rightarrow z_2 = i \cdot z_1 = 48 \quad d = m \cdot z \Rightarrow d_1 = m \cdot z_1 = 38 \text{ mm}; d_2 = m \cdot z_2 = 96 \text{ mm}$$
$$d_a = d + 2 \cdot m \cdot k_a^* + 2 \cdot m \cdot x \Rightarrow \begin{aligned} d_{a1} &= 38 + 2 \cdot 2 \cdot 1 + 2 \cdot 2 \cdot 0,1 = 42,4 \text{ mm} \\ d_{a2} &= 96 + 2 \cdot 2 \cdot 1 + 2 \cdot 2 \cdot 0 = 100 \text{ mm} \end{aligned}$$
$$d_f = d - 2 \cdot m(h_a^* + c^*) + 2 \cdot m \cdot x \Rightarrow \begin{aligned} d_{f1} &= 38 - 2 \cdot 2 \cdot (1 + 0,25) + 2 \cdot 2 \cdot 0,1 = 33,4 \text{ mm} \\ d_{f2} &= 96 - 2 \cdot 2 \cdot (1,25) + 2 \cdot 2 \cdot 0,1 = 91 \text{ mm} \end{aligned}$$
$$d_b = d \cdot \cos \alpha \Rightarrow \begin{aligned} d_{b1} &= 38 \cdot \cos 20^\circ = 35,708 \text{ mm} \\ d_{b2} &= 96 \cdot \cos 20^\circ = 90,21 \text{ mm} \end{aligned}$$
$$a_w = \frac{1}{2}(z_1 + z_2)$$

② NAVRŽENÍ NEJMENŠÍHO NUTNÉHO OCHRÁNĚLE PRO:

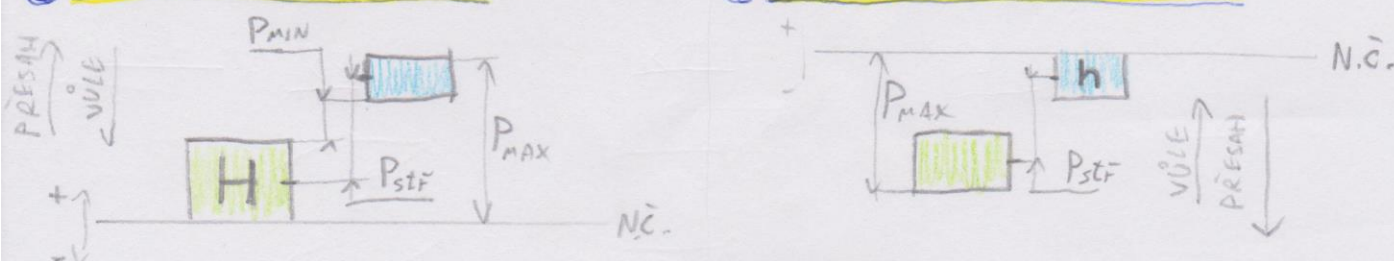
(A) • DOVOLENÉ NATAHÁNÍ V KRUHU: $\tau_D = 20 \text{ N/mm}^2$
 • PŘENÁŠENÍ MOMENTU: $M_K = 16 \text{ Nm} = 16\,000 \text{ Nmm}$

$$d = \sqrt[3]{\frac{16 M_{\alpha}}{\pi \cdot \tau_D}} \Rightarrow \sqrt[3]{\frac{16 \cdot 16000}{\pi \cdot 20}} = 15,97$$

③ SCHEMA T.P. S PŘESAHEM, VYZNACÍ NEJVĚŠÍ A STŘEDNÍ PŘEJAH (P_{max} , $P_{stř}$)

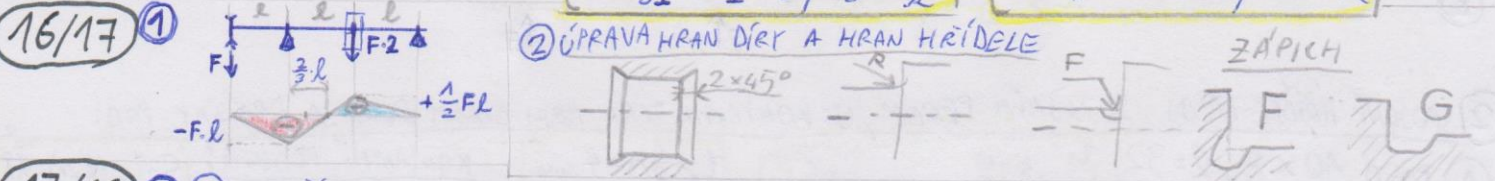
A) SOUSTAVA JEDNOJNÉ DÍRY:

(B) SOUSTAVA JEDNOJNÉHO HRÍDELE:

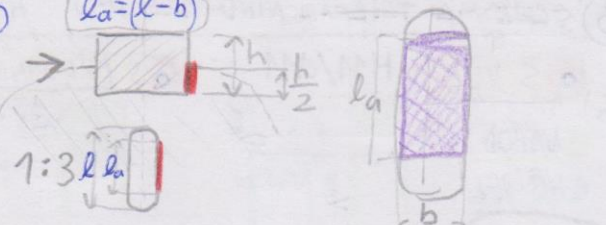


15/16 OZUBENÉ SOUKOLÍ S PŘÍMÝMI ZUBY:
 $m=2$ • $i=2,91$ • $z_1=20$ • $x_1=+0,1$ • $x_2=-0,1$ [$h_a^*=1$; $c^*=0,25$; $\alpha=20^\circ$] VZORCE VZ 14/15
 $\Rightarrow z_2, d_1, d_2, da_1, d_2; da_{1,2}; db_{1,2}; db_{1,2};$ $a_w = \frac{1}{2} \cdot m \cdot (z_1 + z_2)$ $a = a_w$ (PRO $x_1 = -x_2$)
 OSOVÁ VZDÁLENOST VALIVA OSOVÁ VZDÁLENOST ROZTEČNÁ

2 (A) VZTAH PRO URČENÍ VELIKOSTI DOVOLENÉHO NAPĚTÍ V TUPÉM SVARU NAMÁHANÉM KOMOU SILOU
 (B) TOSAMU AKORÁT SOUBĚŽNOU SILOU
 (A) $\sigma_{D1} = \alpha_1 \cdot \sigma_D; \sigma_D = \frac{R_D}{2}$ (B) $\sigma_{D11} = \alpha_{11} \cdot \sigma_D; \sigma_D = \frac{R_D}{2}$



17/18 (2) (A) K HRÍDELI $\phi d = 25 \text{ mm}$, KTERÝ PŘENÁŠÍ $M = 90 \text{ Nm}$ PŘÍRÁDĚ JEJINÉ PERO
 DÉLKA l_a ABL $p = 50 \text{ MPa}$, PRO TUTO DÉLKU URČIT VELIKOST SMYKOVÉHO NAPĚTÍ PRO KONTR. NA STŘEHI
 PERO $b \times h$ $8 \times 7 \rightarrow p = \frac{F}{S}$ $F = \frac{M}{r}$ $S = \frac{b}{2} \cdot l_a$ $r = \frac{d}{2} \Rightarrow l_a = \frac{F}{p} = \frac{2F}{p \cdot h} = \frac{2 \cdot \frac{M}{r}}{p \cdot h} = \frac{4 \cdot M}{d \cdot h \cdot p} = l_a$
 SMYKOVÉ NAPĚTÍ $\tau = \frac{2 M}{d \cdot b \cdot l_a}$ $l_a = 41,1 \text{ mm}$ $\tau = 21,7 \text{ MPa} = \frac{F}{S_s}$

18/19 (2) D: $\phi d = 28 \text{ mm}$; $M = 105 \text{ Nm}$; PERO $8 \times 7 \times 30$
 • KONTAKTNÍ PLOCHA: $(l-b) \cdot \frac{h}{2} = S_k \rightarrow p = \frac{F}{S_k}$
 (BOKU PERA)
 • ŠTŘÍŽNÁ PLOCHA: $(l-b) \cdot b = S_s \rightarrow \tau = \frac{F}{S_s}$
 $l_a = (l-b)$ 

VOĽBA PERA DO HRÍDELE (ϕ):
 • 22-30 $\rightarrow 8 \times 7$
 • 30-38 $\rightarrow 10 \times 8$

MECHANIKA KONTINUA

1. Metoda uvolňování a rovnováha vzniklé soustavy sil pro soustavy s ideálními vazbami.
2. Metoda uvolňování a rovnováha vzniklé soustavy sil pro soustavy s pasivními odpory.
3. Vektorová metoda řešení kinematiky mechanismů.
4. Popis pohybu tělesa pomocí transformačních matic od základních druhů pohybu po obecný pohyb.
5. Sestavení pohybových rovnic Newton-Eulerovými rovnicemi a Lagrangeovými rovnicemi.
6. Kmitání soustav s 1 stupněm volnosti.
7. Tah a tlak – sestavení a řešení diferenciálních rovnic rovnováhy elementu při namáhání tahem a jejich řešení a porovnání pracnosti, výhod a nevýhod ve srovnání s metodou řezu.
8. Ohyb nosníků – závislosti mezi T , M a q , deformace nosníků pomocí diferenciální rovnice průhybové čáry, spojitost mezi průhybem a jeho derivacemi s T , M a existence a výhody jiných metod řešení průhybu.
9. Stabilita přímých prutů – podmínka ztráty stability v pružném i nepružném stavu, přesné a přibližné řešení přímých prutů namáhaných osovou tlakovou silou.
10. Krut – volné kroucení kruhových, mezikruhových a nekruhových profilů, geometrické charakteristiky a deformace prutů namáhaných kroucími momenty.
11. Hydrostatika – Archimédův zákon, Pascalův zákon, Eulerova rovnice hydrostatiky, síla na rovinnou a zakřivenou plochu, relativní rovnováha.
12. Základní rovnice mechaniky tekutin – rovnice kontinuity, rovnice Bernoulliho, věta o změně hybnosti a jejich aplikace, proudění vazké nestlačitelné tekutiny potrubím (místní a třecí ztráty).
13. Základní zákony termodynamiky – 1. věta termodynamická, 2. věta termodynamická, stavová rovnice ideálních plynů, řešení změn stavu (vratné změny stavu ideálního plynu, nevratné stavové změny, změny stavu vodní páry v diagramech $p-v$, $h-s$ a $T-s$).
14. Termodynamika tepelných strojů – Carnotův oběh, kompresor, pístové spalovací motory, spalovací turbína, parní turbína, chladicí oběh plynový a parní.

12/13 = 13/14

IIII • TEK: VÍKQ/S⁹AVIDLO

IIII • TER: OBĚH

IIII • MECH: LAGRANGE

II • PP: VZPĚR

IIII • PP: KRUT PROFILU

II • PP: NOSNÍK

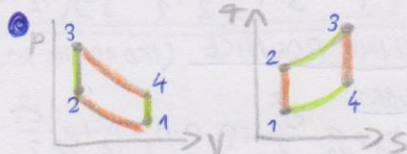
IIII • TEK: VÝKOK-B.R.

I • PP: TAH-TLAK

• TEK: ROYACE

TERMO: (13/14) [1]

S = ENTROPIE = MÍRA NEUSPOŘÁDANOSTI SYSTÉMU



D: $p_{1,2,3,4}$ [MPa]; $T_{1,2,3,4}$ [K]; V ZVOUCH ($\gamma=1.4$; $r=287 \text{ J/kg}\cdot\text{K}$)

U: OBĚH?; q_0 ; q_p ; w_0 ; $\eta_T \Rightarrow$ OTTŮV OBĚH

- 1-2 KOMPRESCE
- 2-3 PŘÍVOD TEPLOTA
- 3-4 EXPANZE
- 4-1 ODVOD TEPLOTA

- ADIABATA ($dq=0$)
- IZOCHORA ($V=\text{konst.}$)

$$C_v = \frac{r}{\gamma - 1}$$

$$r = C_p - C_v$$

$$\gamma = \frac{C_p}{C_v}$$

OTTŮV CYKLUS

$$q_p = q_{23} = C_v \cdot (T_3 - T_2)$$

$$q_0 = q_{41} = C_v \cdot (T_1 - T_4)$$

MĚRNÁ PRÁCE OBĚHU

$$w_0 = q_p - |q_0|$$

TERMICKÁ ÚČINNOST

$$\eta_T = \frac{w_0}{q_p} = 1 - \frac{|q_0|}{q_p}$$

(14/15)

SPRAVOVÁ ROVNICE:

$$p \cdot V = r \cdot T$$

IZOCHORICKÝ DĚJ

$$\frac{p_1}{p_2} = \frac{T_1}{T_2}$$

IZOBARICKÝ DĚJ

$$\frac{V_1}{V_2} = \frac{T_1}{T_2}$$

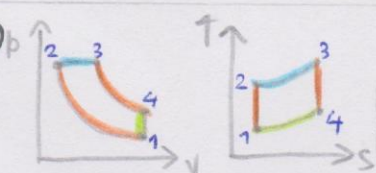
IZOTERMICKÝ DĚJ

$$\frac{p_1}{p_2} = \frac{V_2}{V_1}$$

ADIABATICKÝ DĚJ

$$\frac{p_2}{p_1} = \left(\frac{V_1}{V_2} \right)^\gamma = \left(\frac{p_2}{p_1} \right)^{\frac{\gamma-1}{\gamma}}$$

(16/17)



\Rightarrow DIESELŮV OBĚH

D: $p_{1,2,3,4}$; $T_{1,2,3,4}$; V ZVOUCH $\rightarrow \gamma, r$ U: C_v, C_p ; q_0 ; q_p ; w_0 ; η_T

- 1-2 KOMPRESCE
- 2-3 OHŘEV
- 3-4 EXPANZE
- 4-1 ODVOD TEP.

IZOBARA ($p=\text{konst.}$)

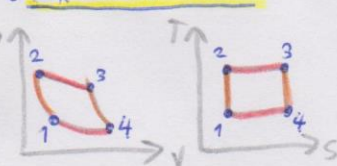
DIESELŮV CYKLUS

$$q_p = q_{23} = C_p \cdot (T_3 - T_2)$$

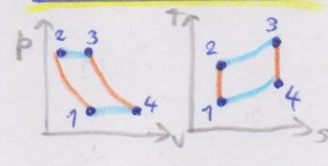
$$q_0 = q_{41} = C_v \cdot (T_1 - T_4)$$

$$C_p = r + C_v = \gamma \cdot C_v$$

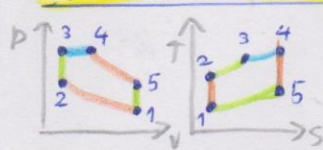
CARNOTŮV OBĚH:



ERICSON-BRAXTONŮV



SEILIGER-SABATHÉŮV:



- 1-2 KOMPRESCE
 - 2-3 PŘÍVOD TEPLOTA
 - 3-4 ZMĚNA
 - 4-5 EXPANZE
 - 5-1 ODVOD TEPLOTA
- $q_p = q_{23} + q_{34} = C_p(T_3 - T_2) + C_v(T_4 - T_3)$
- $q_0 = C_v(T_1 - T_5)$

TEKUTINY [1]

ARCHIMÉDŮV ZÁKON

$$F_{vz} = m \cdot g = \rho \cdot g \cdot V = \rho \cdot g \cdot s \cdot h$$

HYDROSTAT. TLAK

$$p = h \cdot \rho \cdot g$$

TLAK

$$p = \frac{F}{S}$$

PASCALŮV ZÁKON

$$p_2 - p_1 = -\rho g(h_2 - h_1)$$

EULEROVA ROVNICE

$$dp = \rho \cdot (k_x dx + k_y dy + k_z dz)$$

ROVNICE KONTINUITY

$$\dot{m} = \rho \cdot \dot{V} = \rho \cdot c \cdot A = \text{konst.}$$

$$S_1 = S_2 \Rightarrow \dot{V} = c \cdot A = \text{konst.} \left[\frac{\text{m}^3}{\text{s}} \right]$$

BERNOULLIHO ROVNICE (PRO 1D STŘEŠNÍK 10.7.)

TLAKOVÝ TVAR:

$$\rho_1 \cdot g \cdot h_1 + p_1 + \rho_1 \cdot \frac{c_1^2}{2} = \rho_2 \cdot g \cdot h_2 + p_2 + \rho_2 \cdot \frac{c_2^2}{2}$$

ENERG. TVAR = $\dot{Q} \cdot T / (:\rho \cdot g) = \text{konst.}$

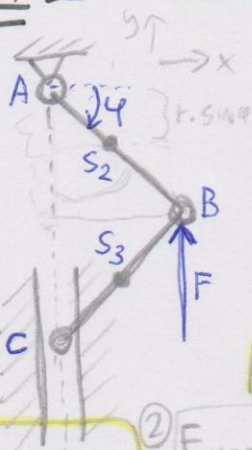
VÝŠKOVÝ TVAR = $\dot{Q} \cdot T / (:\rho \cdot g) = \text{konst.}$

MECHANIKA

LAGRANGEDY ROVNICE II. DRUHU

17/18

g ↓



$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial E_k}{\partial \dot{q}} \right) - \frac{\partial E_k}{\partial q} = Q$$

E_k = KINETICKÁ ENERGIE
 q = ZOBECNĚNÁ SOUŘADNICE
 Q = ZOBECNĚNÁ SÍLA
 \dot{q} = ZOBECNĚNÁ RYCHLOST
 t = ČAS

D: $AS_2 = S_2B = BS_3 = S_3C = r$; m_2 ; I_{2s} ; m_3 ; I_{3s} ; F ; g

$$v = \omega \cdot r = \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2}$$

$$\omega = \dot{\varphi}$$

$$q = \varphi = 1^{\text{e}} \text{ VOLLNOSTI}$$

$$E_{k2} = \frac{1}{2} m_2 v_2^2 + \frac{1}{2} I_{2s} \omega_2^2 \rightarrow E_{k2} = \frac{1}{2} \omega_2^2 (m_2 r^2 + I_{2s})$$

$$E_{k3} = \frac{1}{2} m_3 v_3^2 + \frac{1}{2} I_{3s} \omega_3^2 \quad E_k = E_{k2} + E_{k3}$$

$$x_3 = r \cdot \cos \varphi$$

$$y_3 = -3 \cdot r \cdot \cos \varphi$$

$$\dot{x}_3 = -\dot{\varphi} \cdot r \cdot \sin \varphi$$

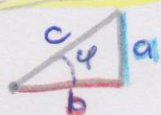
$$\dot{y}_3 = -3 \cdot \dot{\varphi} \cdot r \cdot \sin \varphi$$

$$v_3^2 = \dot{x}_3^2 + \dot{y}_3^2 = r^2 \cdot \dot{\varphi}^2 \cdot (\sin^2 \varphi + 9 \cos^2 \varphi) \quad \omega_2 = \dot{\varphi} \quad \omega_3 = \dot{\varphi}$$

$$E_k = \frac{1}{2} \cdot \dot{\varphi}^2 [I_{2s} + m_2 r^2 + m_3 r^2 (\sin^2 \varphi + 9 \cos^2 \varphi) + I_{3s}]$$

③ ZOBECNĚNÁ SÍLA
 VARIÁTOR

$$Q \delta \varphi = F \cdot 2r \cos(\pi - \varphi) \cdot \delta y_B - G_2 \cdot r \cdot \sin \varphi \cdot \delta \varphi$$





$$\sin \varphi = \frac{a}{c} \Rightarrow a = \sin \varphi \cdot c$$


$$\cos \varphi = \frac{b}{c} \Rightarrow b = \cos \varphi \cdot c$$

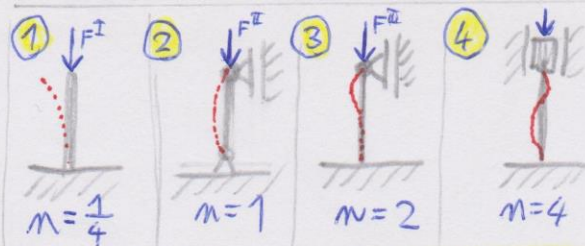
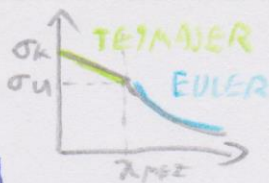
PP 1 VZPĚR

PRŮŘEZ:

•  a
 $A = a^2$
 $J_{MIN} = \frac{a^4}{12}$

•  b h $b \times h$
 $A = b \cdot h$
 $J_{MIN} = \frac{b \cdot h^3}{12}$

•  d
 $A = \frac{\pi \cdot d^2}{4}$
 $J_{MIN} = \frac{\pi \cdot d^4}{64}$



$i_{MIN} = \sqrt{\frac{J_{MIN}}{A}}$

STŘÍHACÍ PRŮV. $\lambda = \frac{l}{i_{MIN}}$

MEZNÍ STŘÍHACÍ $\lambda_{MEZ} = \sqrt{\frac{n \cdot \pi^2 \cdot E}{\sigma_u}}$

$\sigma > \sigma_u \Rightarrow$ EULER TETMAJER
 $\sigma < \sigma_u \Rightarrow$ EULER

$F_{KR} = Q \cdot F_D = \frac{n \cdot \pi^2 \cdot E \cdot J_{MIN}}{l^2}$

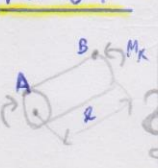
$\sigma_{KR}^E = \frac{F_{KR}}{A} = \frac{Q \cdot F}{A}$


a) $\sigma_{KR}^E < \sigma_u$ ✓
 b) $\lambda^E > \lambda_{MEZ}$ ✓

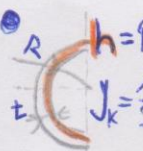
$\sigma_{KR}^T = \sigma_K - (\sigma_K - \sigma_u) \cdot \frac{\lambda}{\lambda_{MEZ}}$

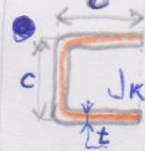
a) $\sigma_{KR}^T \in \langle \sigma_u, \sigma_K \rangle$ ✓
 b) $\lambda^T < \lambda_{MEZ}$ ✓

KRUT: KOLÉ NEZNÁM h :

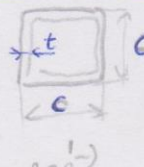


•  $h = 2 \cdot \pi \cdot R$
 $J_K = \frac{2}{3} \pi \cdot R \cdot t^3$

•  $h = \pi \cdot R$
 $J_K = \frac{1}{3} \pi \cdot R \cdot t^3$

•  $h = 3 \cdot c$
 $J_K = \frac{1}{3} 3 \cdot c \cdot t^3$

UZAVŘENÝ PROFIL

•  c t
 $W_K = 2 \cdot A_s \cdot t_{MIN}$
 $W_K = 2 \cdot c^2 \cdot t$

PRŮŘEZOVÉ CHARAKTERISTIKY:

$J_K = \frac{1}{3} \cdot h \cdot t^3$ $W_K = \frac{1}{3} h \cdot t^2 = \frac{J_K}{t}$

PEVNOSTNÍ PODMÍNKA:

$\tau_{MAX} = \frac{M_K}{W_K} \leq \tau_D$

NATOČENÍ KONCŮ:

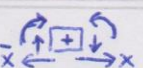
$\varphi_{A-B} = \frac{M_K \cdot l}{G \cdot J_K} = [RAD] \cdot \frac{180}{\pi} = [^\circ]$

BERNOULLIHO DIF.R:

- ROVNICE POSOUVAJÍCÍ SÍLY: $(T(x)): EJ \cdot v''' = q_0 x + C_1$
- ROVNICE OHYB. MOMENTU: $(M_0(x)): EJ \cdot v'' = q_0 \frac{x^2}{2} + C_1 \cdot x + C_2$
- ROVNICE NATOČENÍ: $(\varphi(x)): EJ \cdot v' = q_0 \frac{x^3}{6} + C_1 \cdot \frac{x^2}{2} + C_2 \cdot x + C_3$
- ROVNICE PRŮHYBU: $(v(x)): EJ \cdot v = q_0 \frac{x^4}{24} + C_1 \cdot \frac{x^3}{6} + C_2 \cdot \frac{x^2}{2} + C_3 \cdot x + C_4$

\rightarrow ZÁKLADNÍ ROVNICE $(M_0(x) = -F \cdot x = N^0)$
 \rightarrow INTEGRACE + C
 \rightarrow OKRAJOVÉ PODM. \rightarrow C
 DONE :-)

$G = m \cdot g = V \cdot \rho \cdot g = A \cdot l \cdot \rho \cdot g$; $\sigma = \frac{N}{A}$; $\epsilon = \frac{\sigma}{E}$; $\Delta l_1 = \int_0^1 (\epsilon_1 + \alpha_1 \cdot \Delta t_1) dx$

$\sigma_s = \frac{\sigma_x + \sigma_y}{2}$; $\sigma_R = \sqrt{(\frac{\sigma_x - \sigma_y}{2})^2 + \tau_z^2}$; KONVENCE:  $q_0 = \frac{Q}{l}$ $Q = q_0 \cdot l$

SCHWEDEROVA VĚTA:

$\frac{dT}{dx} = -q_0(x)$; $\frac{dM_0}{dx} = T(x)$

Musím si vybrat $q(x) = q_0 \cdot \frac{x}{l}$ (NAPŘ.)
 $\frac{dT}{dx} = -q_0 \cdot \frac{x}{l} \Rightarrow dT(x) = -q_0 \cdot \frac{x}{l} dx$

$\Rightarrow T(x) = -q_0 \cdot \frac{x^2}{2l} + C_1 \Rightarrow \frac{dM_0}{dx} = -q_0 \cdot \frac{x^2}{2l} + C_1 \Rightarrow M_0(x) = -q_0 \cdot \frac{x^3}{6l} + C_1 \cdot x + C_2$

OKRAJ. PODM. \rightarrow NAPŘ: $M_0(0) = 0$; $M_0(l) = 0 = C_1 \cdot l + C_2$

